

Aufgabe 24: Turingmaschine konstruieren (4 Punkte)

Für $n \geq 1$ sei $\Sigma = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ ein beliebiges Alphabet. Konstruieren Sie eine 1-Band Turingmaschine M mit maximal 5 Zuständen, die mit leerem Band gestartet das Alphabet auf das Band ausgibt. D.h. nach endlich vielen Schritten hält M , der Kopf zeigt auf das erste Bandquadrat und der Bandinhalt ist $a_1 \# a_2 \# \dots \# a_n$. Beschreiben Sie Idee und Zustände von M .

Aufgabe 25: DFA vs DTM (4 Punkte)

Zeigen Sie: Zu jedem deterministischen, endlichen Automaten A gibt es eine deterministische Turingmaschine T , die das Verhalten von A simuliert.

Aufgabe 26: Fleißige Biber (4 Punkte)

In dieser Aufgabe betrachten wir spezielle Turingmaschinen, welche ein beidseitig unbeschränktes Band verwenden. Das (Band)-Alphabet besteht nur aus $\{0, 1\}$. Es gibt lediglich einen Endzustand. Der Kopf muss in jedem Schritt bewegt werden. Zu Beginn ist jedes Bandquadrat mit 0 initialisiert, der Kopf zeigt auf ein beliebiges Bandquadrat. Wie viele solcher Turingmaschinen gibt es, wenn n die Anzahl der Zustände bezeichnet? Begründen Sie Ihre Antwort. Ein fleißiger Biber B mit n Zuständen ist eine solche Turingmaschine, die darüber hinaus folgende Eigenschaften besitzt.

1. B hält nach endlich vielen Schritten.
2. Keine andere derartige, nach endlich vielen Schritten haltende Turingmaschine mit n Zuständen, schreibt mehr Einsen auf das Band als B .

Finden Sie einen fleißigen Biber für $n = 2$ und geben Sie die Überfunktionsfunktion als Diagramm an. Notieren Sie die Konfigurationsfolge.

Hinweis: Ein fleißiger Biber für $n = 2$ schreibt genau 4 Einsen auf das Band.

Aufgabe 27: GOTO-Programme (Präsenzaufgabe)

Betrachten Sie die (eingeschränkte) Programmiersprache **GOTO**. Diese erlaubt lediglich die Verwendung von Additionen, Wertzuweisungen und Sprungmarken. Ein GOTO-Programm besteht aus Variablen x_1, x_2, \dots , Konstanten $c \in \mathbb{N}_0$, Trennsymbolen $;$ und $:=$, Operatoren $+$, $-$ und den Schlüsselwörtern **IF**, **THEN GOTO** und **HALT**.

Notiert wird ein GOTO-Programm als endliche Folge von Anweisungen A_i und Sprungmarken M_i . Für Anweisungen gibt es folgende Möglichkeiten:

M_1	:	A_1 ;
M_2	:	A_2 ;
	:	
M_k	:	A_k ;

1. **Wertzuweisung** von Variablen und Konstanten, d.h.

- $x_i := c$
- $x_i := x_j$
- $x_i := x_j + c$
- $x_i := x_j - c$

sind gültige Anweisungen.

2. **Bedingter Sprung**, d.h. “**IF** $x_i = c$ **THEN GOTO** M_j ” ist eine gültige Anweisung.

3. **Stopp**, d.h. **HALT** ist eine gültige Anweisung.

Ausgeführt wird das Programm beginnend mit der Anweisung A_1 . Nachdem die Anweisung A_i ausgeführt wurde wird stets mit der Anweisung A_{i+1} weitergemacht, sofern A_i nicht durch einen bedingten Sprung die nächste durchzuführende Anweisung bestimmt. Das Programm terminiert sofort, wenn die Stopp-Anweisung ausgeführt wird. Eingaben stehen in den ersten i Variablen, die Ausgabe in x_1 .

Eine Funktion f heißt *GOTO-berechenbar*, wenn ein GOTO-Programm formuliert werden kann, welches f berechnet. Mit $\mathcal{F}_{\text{GOTO}}$ bezeichnen wir die Klasse/Menge der GOTO-berechenbaren Funktionen. Zeigen Sie, dass jede WHILE-berechenbare Funktion auch GOTO-berechenbar ist, d.h. es gilt $\mathcal{F}_{\text{WHILE}} \subseteq \mathcal{F}_{\text{GOTO}}$.