

5.2 Voronoi-Diagramme

Idee: Gegeben: Raum M , darin n Objekte (Sites)

Objekte üben Einfluß aus

Aufgabe: Finde die $x \in M$ in Regionen zusammen, für das Objekt mit maximalem Einfluß & Reich ist.

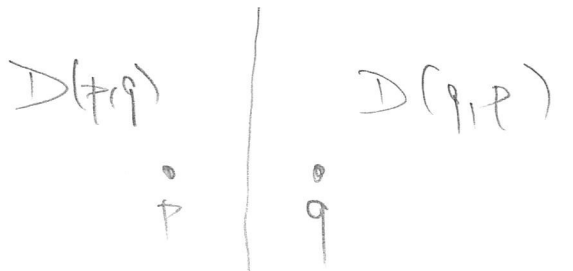
Voronoi-Diagramme hier:

Raum: \mathbb{R}^2 ,
Objekte: Menge S von n Punkten p_1, q_1, r_1, \dots
Einfluß: $\frac{1}{\text{euklidischer Abstand}}$

Definition $D \neq \emptyset$

$D(p, q) := \{x \in \mathbb{R}^2; |xp| < |xq|\}$

$\sqrt{(x_1 - p_1)^2 + (x_2 - q_2)^2}$: L_2
euklidischer Abstand



$B(p, q) = \{x \in \mathbb{R}^2; |xp| = |xq|\}$ Bisektor von p und q
(bzgl. L_2)

R Descartes
Principia Philosophiae
Ludovicus Elzevirius
Amsterdam, 1644

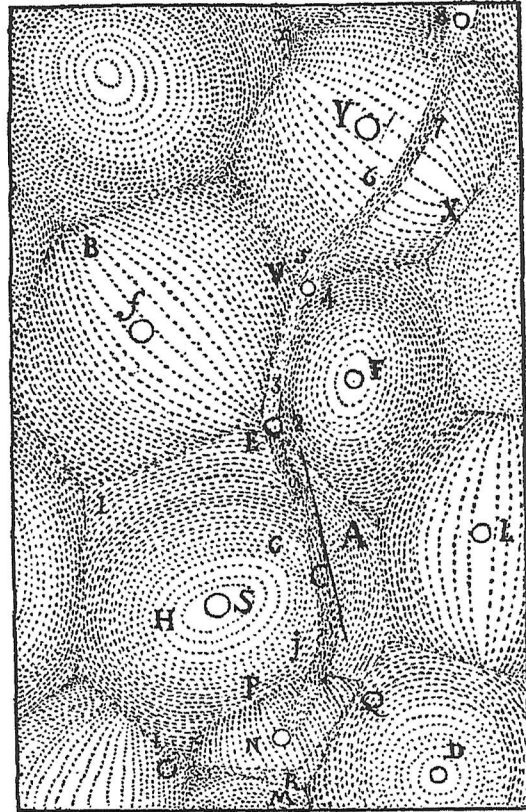


Abb. 5.1 Die Zerlegung des Sonnensystems in Wirbel nach Descartes.

Shamos, Hoey
Closest-point Problems

FOCS 1975

* Chanf-Gasco.

Vasco Oliveira

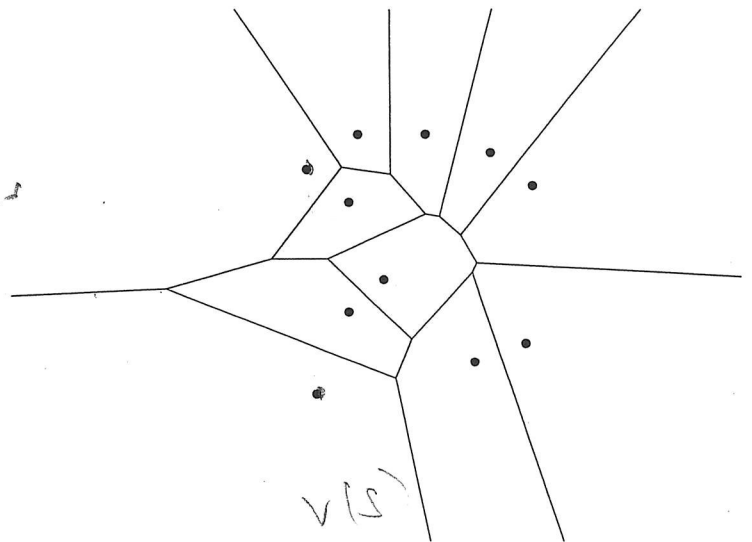


Abb. 5.2 Ein Voronoi-Diagramm von elf Punkten.

AlgGeo 17.3
 S : eine Menge von n Punkten im \mathbb{R}^2

$$VR(p, S) := \bigcap_{q \in S, \{p, q\}} D(p, q)$$

Menge aller $x \in \mathbb{R}^2$, die p als eindeutigen nächsten Nachbarn in S haben

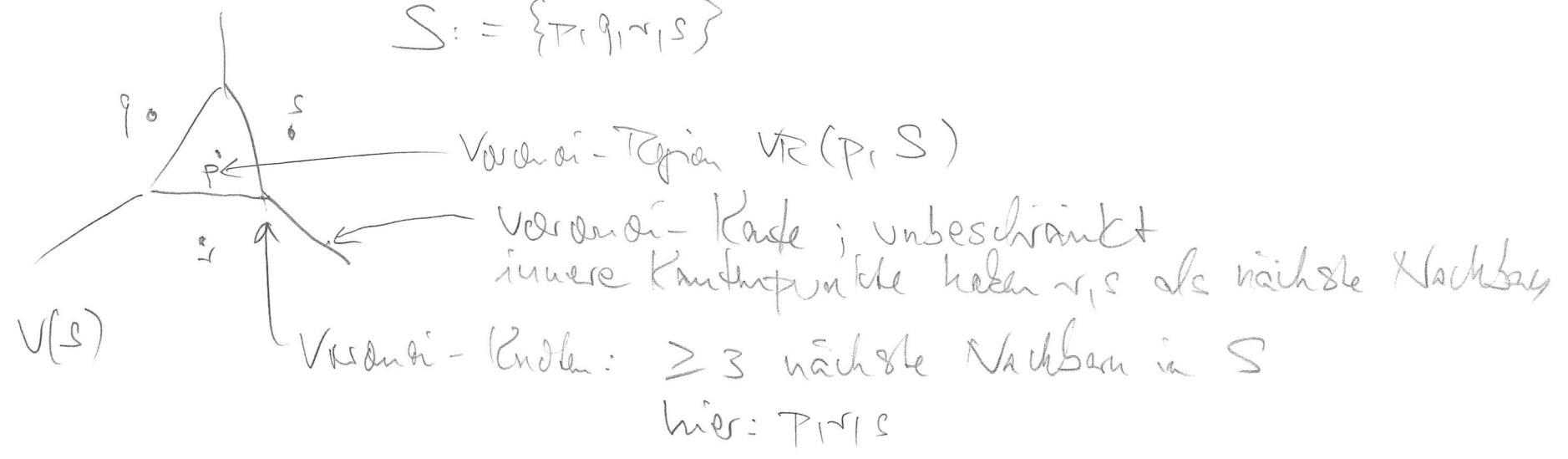
Voronoi-Region von p bzgl. S
als Schnitt offener Halbebenen: offen, konvex

$$V(S) := \mathbb{R}^2 - \bigcup_{p \in S} VR(p, S)$$

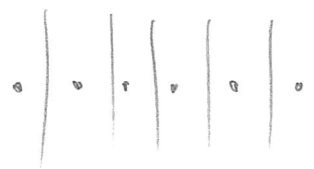
Menge aller $x \in \mathbb{R}^2$ mit zwei oder mehr nächsten Nachbarn in S

Voronoi-Diagramm von S .

$$S := \{p, q, r, s\}$$



AlgGeo 17.4
Bsp:



spezielle Lage:
 falls S in allgemeiner Lage:
 V(S) zusammenhängend
 jeder Vorvari-Knoten hat Grad = 3

Struktur

Lemma 5.1 Sei $x \in \mathbb{R}^2$, $C(x)$ Kreis mit Zentrum x , dessen Radius von 0 wächst.

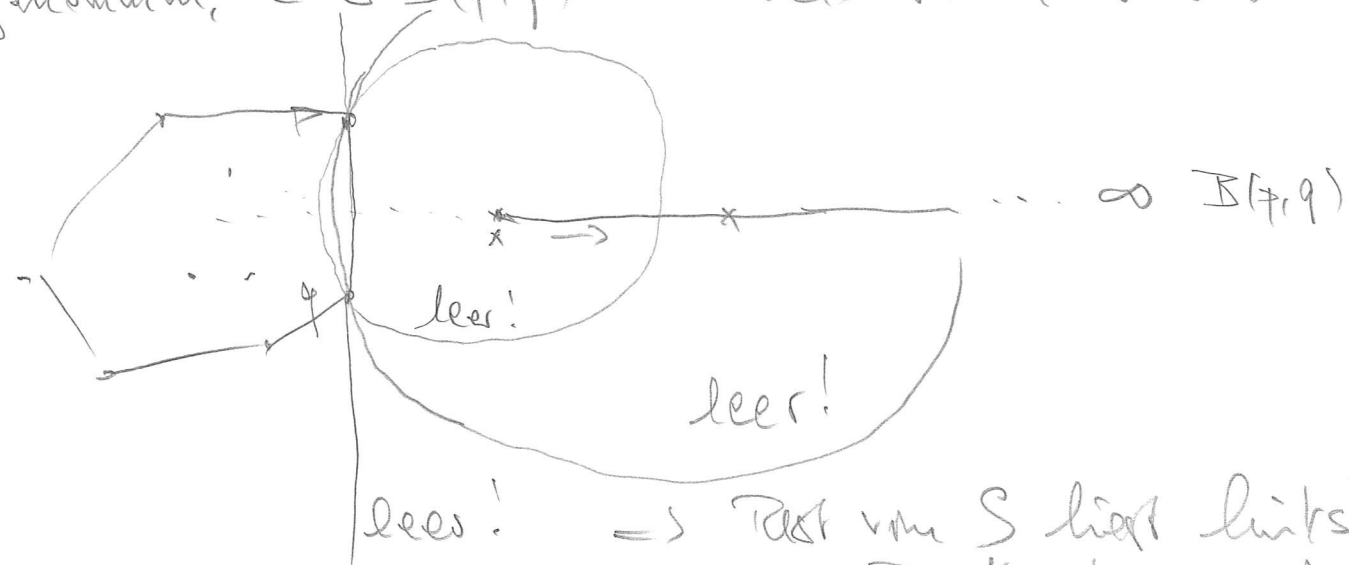
- $C(x)$ trifft zunächst nur auf $p \in S$: $x \in VR(p, S)$
- " " $p, q \in S$: x innerer Punkt der Vorvari-Kante zwischen $VR(p, S)$ und $VR(q, S)$
- " " $p_1, \dots, p_k, k \geq 3$: x Vorvari-Knoten, an dem die Regionen $VR(p_1, S), \dots, VR(p_k, S)$ zusammentreffen.

(exakte Beweise: Such)

Lemma 5.2 $VR(p, S)$ unbeschränkt $\iff p$ Ecke von $ch(S)$

Bew: Wir zeigen: $e \subseteq B(p, q)$ ist unbeschränkte Vorvari-Kante
 \iff Segment pq Kante auf $ch(S)$

Alg 6.0 17.5 angenommen, $e \in E(p, q)$ ist unbeschränkte Visibilitäts-Kante

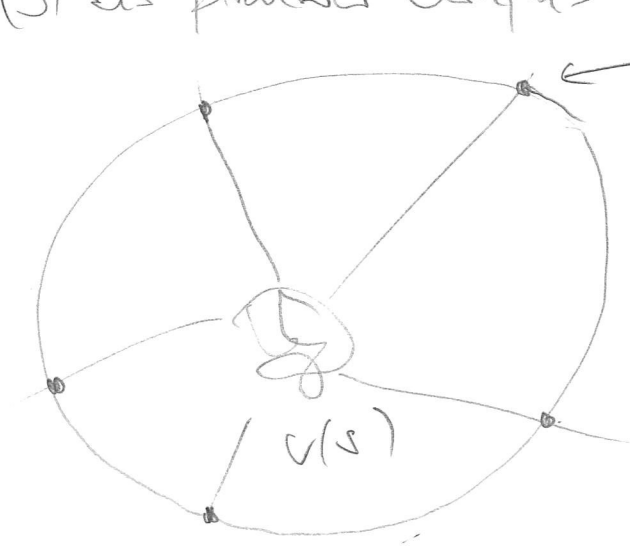


leer! \rightarrow Rest von S liegt links $l(p, q)$
 \rightarrow pq Tangentkante von $ch(S)$

Tangentrichtung: ebenso

Lemma 5.2

$V(S)$ als planarer Graph



Knoten mit Grad r
 $\#$ neuer Knoten und Kanten:
 $\leq \#$ unbeschränkter Kanten in $V(S)$

gibt: planarer Graph mit Knotengrad ≥ 3
 $\rightarrow \#$ Knoten, $\#$ Kanten $\in O(\#$ Flächen)
 $n+1$
 Euler

Also $V(S)$ für $|S|=n$ hat $O(n)$ Knoten, Kanten, Flächen.

Thm 5.3 Rand eines Voronoi-Teilens hat im Mittel < 6 Kanten

Thm 5.4 $V(S) \xrightarrow{O(n)} ch(S)$

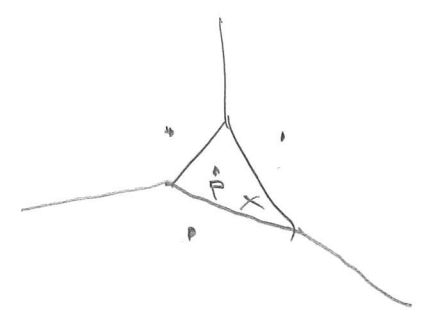
Anwendungen

Korollar 5.5 Berechnung von $V(S)$: $OL(n \log n)$ (geht das auch?)

Post Office Problem : Gegeben: n Punkte S in \mathbb{R}^2 (Postämter)
x Query-Punkt

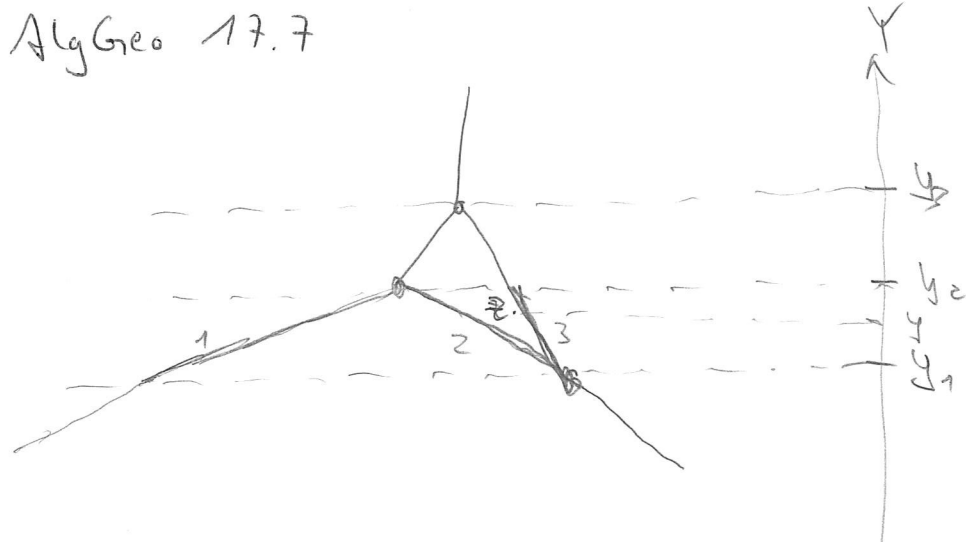
Frage Bestimme das zu x nächste Postamt.

Ansatz: locus Approach : fasse alle $x \in \mathbb{R}^2$ zu einer Region zusammen,
für die die Antwort dieselbe
= Voronoi-Teilens $V(p, S)$



bleibt festzustellen: in welcher Voronoi-Region liegt der Query-Punkt x ?

→ "Point location"
hier: naive Lösung:



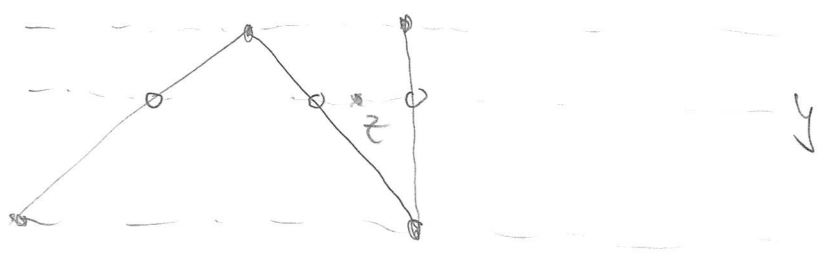
zeichne horizontale Geraden durch die Voronoi-Knoten

→ $O(n)$ parallele Streifen

Beobachtung: im Inneren eines Streifens erscheinen die Kanten-segmente von links nach rechts sortiert (da keine Kreuzungen)

Lokalisierung von $z = (x, y)$:
 (i) binäre Suche nach y in der Liste der Streifenränder
 → Streifen, der z enthält $O(\log n)$

(ii) binäre Suche nach z in den Kantensegmenten dieses Streifens



suche nach x in der Liste der Schnittpunkte des Segmentes mit horizontalen Geraden durch z .

$O(\log n)$ 😊

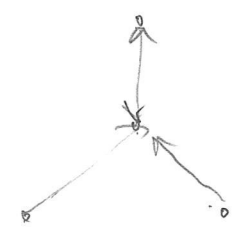
Problem: "lange" Voronoi-Kanten können viele Streifen schneiden und deshalb zu zahlreichen Kantensegmenten führen
 Konstruktionszeit, Speicherplatz: $\sim n^2$

😞

Thm 5.6 Aus $V(S)$ kann man in Zeit und Platz $O(n^2)$ eine Struktur für Point Location bauen, mit der sich das Post Office-Problem in Zeit $O(\log n)$ pro Anfrage beantworten lässt.

(Trapez-^{Später: besser} Zerlegung)

Alle nächsten Nachbarn : Zu jedem p aus S bestimme seinen nächsten Nachbarn $q \in S$ (allgemeine Lage)

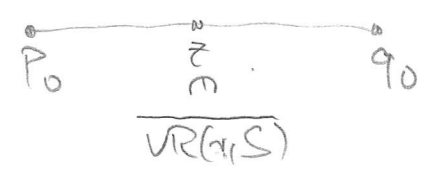


(Dichtestes Paar-Teilproblem)

Lemma 5.7 Sei $S = \bigcup_{P_0} P \cup \bigcup_{Q_0} Q$, und sei $|P_0 Q_0| = \min \{ |PQ|; P \in P, Q \in Q \}$

Dann: $VTR(P_0, S)$ und $VTR(Q_0, S)$ haben gemeinsame Vorzeichen-Kante, die von $P_0 Q_0$ getrennt

Bew: sonst:

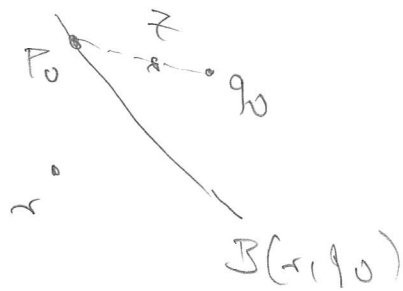


$$\Rightarrow |P_0 r| \leq |P_0 z| + |z r| \leq |P_0 z| + |z Q_0| = |P_0 Q_0|$$

\triangle ↑ ↑ ↑
 nächster Nachbar von r min. |P_0 r|

o.E. $r \in Q$

Alg Geo 17.9 \Rightarrow überall " $=$ " \Rightarrow $\left. \begin{array}{l} |z-r| = |z q_0| \\ |p_0-r| = |p_0 q_0| \end{array} \right\} \Rightarrow z, p_0 \in B(r, q_0)$



\downarrow $z \in p_0 q_0$ innerer Punkt
 $\Rightarrow z \notin B(r, q_0)$. Lemma 5.7

Theorem 5.9: Aus $V(S)$ lassen sich alle nächsten Nachbarn in S in Zeit $O(n)$ berechnen.

Beweis

Sei $p \in S$; $P := \{p\}$, $Q := S \setminus P$

wende Lemma 5.7 an: der nächste Nachbar von p teilt sich eine Vorwand-Kante mit q in $V(S)$



\Rightarrow genügt, Abstände von p zu den Besitzern der Nachbarregionen zu betrachten und das Minimum zu wählen.

Gesamtaufwand: $2 \times \# \text{ Vorwand-Kanten}$
 $\in O(n)$ Thm 5.9

Minimaler Spannbaum von S : (in Graph $G = (V, E)$ mit Kantengewichten ≥ 0)

- Kruskal:
- sortiere Kanten nach aufsteigenden Gewichten
 - unterhalte Wald, beginnend mit einzelnen Knoten $\in V$

- betrachte die nächstgrößere Kante e :
 - nimm e hinzu, falls e zwei verschiedene Teilbäume verbindet
 - sonst ignoriere e



Laufzeit: $O(|E| \cdot \log |E|)$

Bei URS: kein Graph gegeben, sondern Menge von Punkten.

Naiv: Kruskal anwenden auf dem vollständigen Graphen der Punkte

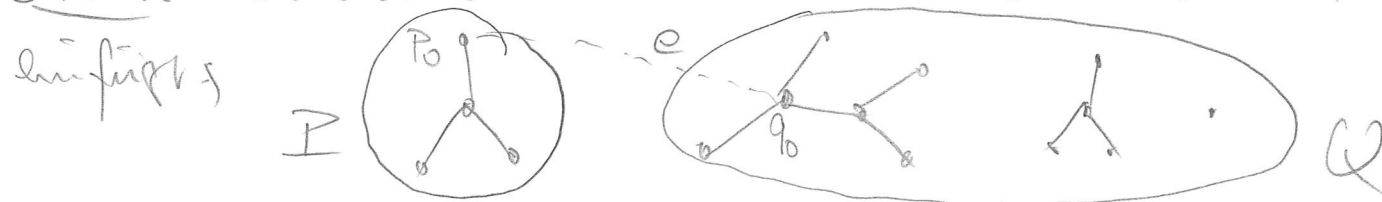
$$\binom{n}{2} \approx \Theta(n^2) \text{ Kanten}$$

\rightarrow Laufzeit $O(n^2 \log n)$

Alg Geo 17.11
Beobachtung:

Die Kanten des MST verbinden Punkte aus S
mit benachbarten Voronoi-Regionen!

Grundl. Lemma 5.7: Wenn Kanten $e = (p_0, q_0)$



ist $p_0 q_0$ ein dichtestes P/Q -Paar

Thm. 5.11

$V(S) \xrightarrow{O(n)} \text{MST}(S)$